First Hit

Previous Doc

Next Doc

Go to Doc#

End of Result Set

Generate Collection Print

L13: Entry 1 of 1

File: JPAB

Oct 18, 2002

PUB-NO: JP02002305743A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 2002305743 A

TITLE: REMOTE MOVING PICTURE TRANSMISSION SYSTEM COMPATIBLE WITH ADSL

PUBN-DATE: October 18, 2002

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

KUMAGAI, MASAO

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

RITA SECURITY ENGINEERING: KK

APPL-NO: JP2001142428 APPL-DATE: April 4, 2001

INT-CL (IPC): $\underline{\text{H04}}$ $\underline{\text{N}}$ $\underline{7/18}$; $\underline{\text{G08}}$ $\underline{\text{B}}$ $\underline{13/196}$; $\underline{\text{H04}}$ $\underline{\text{N}}$ $\underline{5/232}$; $\underline{\text{H04}}$ $\underline{\text{N}}$ $\underline{7/15}$

ABSTRACT:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an ADSL(Asynchronous Digital Subscriber Line) compatible remote moving picture transmission system that can remotely control a robot camera through a LAN(Local Area Network) and an ADSL by transmitting a moving picture through IP connection by using the ADSL capable of higher-speed transmission in comparison with an ISDN line and compatible with the LAN.

SOLUTION: This invention provides the ADSL compatible remote moving picture transmission system where the robot camera 3 at a remote place adopting an infrared ray relay system by a PB (Pushbutton) tone is controlled by H. 323 digital CODECs 7 that run on the ITU standardized protocol H. 323 and mutually transmit a moving picture under the TCP/IP environment by using ADSL MODEMS B adopting the ADSL technology capable of high-speed communication simultaneously using far higher frequencies than those of a conventional telephone line. Through the configuration above, the ADSL compatible remote moving picture transmission system allows a headquarters at a remote place to control the robot camera 3 installed in e.g. a shop to conduct leftward/rightward/upward/downward/pa-nning/zooming operations and to manage the camera by means of a screen image thereof.

COPYRIGHT: (C) 2002, JPO

Previous Doc Next Doc Go to Doc#

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-305743 (P2002-305743A)

(43)公開日 平成14年10月18日(2002.10.18)

(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ	テーマコード(参考)	
H04N	7/18		H 0 4 N 7/18	E	5 C 0 2 2
G08B	13/196		G 0 8 B 13/196		5 C 0 5 4
H04N	5/232		H 0 4 N 5/232	В	5 C 0 6 4
	7/15		7/15	•	5 C 0 8 4

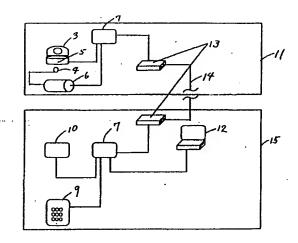
7/15		1/13	30004	
	,	審査請求 未請求 請求項の数3	書面(全 4 頁)	
(21)出願番号	特顧2001-142428(P2001-142428)	(71)出願人 599056714 株式会社リターセキュ!	リティエンジニアリ	
(22)出顧日	平成13年4月4日(2001.4.4)	ング 宮城県仙台市青業区南部 (72)発明者 顔谷 征男 宮城県仙台市青葉区南部 Fターム(参考) 50022 AA01 AB62 A 50054 AA02 CE16 D FB03 HA19 50064 AA02 AB04 A 50084 AA02 AA07 B	育成 2 -22 - 4 B65 A08 DA09 EA03 CO2 ACO7	

ADSL対応遠隔動画伝送システム (54)【発明の名称】

(57)【要約】 (修正有)

【課題】ISDN回線と比較して高速伝送が可能なLA N(ローカルネットワーク)に対応してIP接続により 動画伝送を行い、LANとADSL回線上でロボットカ メラの遠隔操作を可能とする.

【解決手段】普通電話回線に対して格段と高い周波数を 同時に使って高速通信を可能とするADSL(非対称デ ジタル加入者線)においてADSLモデムBを利用して ITUによって標準化されたプロトコルH. 323上で 動作し、TCP/IP環境において相互に動画伝送を行 うH. 323デジタルコーデック7において、赤外線中 粧方式により遠隔地のロボットカメラ3をPB音 (プッ シュトーン)により操作可能とするADSL対応遠隔動 画伝送システム。この構成により、ADSL遠隔動画伝 送システムは、例えば店舗内に設置しているロボットカ メラ3を遠隔地にある本部から操作して左右上下、パ ン、ズームを行い画像によって管理する事が出来るよう にする。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 普通電話回線に対して格段と高い周波数を同時に使って高速通信を可能とするADSL(非対称デジタル加入者線)においてADSLモデムを利用してITU(International Telecomunications Union)によって標準化されたテレビ電話会議の為に作られたプロトコルH. 323上で動作し、TCP/IP環境において相互に動画伝送を行うH. 323デジタルコーデックにおいて、赤外線中継方式により遠隔地のロボットカメラをPB音(プ10ッシュトーン)により操作可能とするADSL対応遠隔動画伝送システム。

【請求項2】 請求項1において普通電話回線の代わり に単なる銅線を使用し、ロボットカメラを違隔操作する 事を特徴としたADSL対応違隔動画伝送システム。

【請求項3】 請求項1においてADSLモデムを構成から取り除き、LAN(Local Area Network)上の10BASE-T,100BASE-Tに対応し、ロボットカメラを遠隔操作する事を特徴とした遠隔動画伝送システム。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明は、遠隔監視システムに 関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来、遠隔監視はISDN回線上でIT U-T H. 320の規格上で運営されていた。ISD Nは伝送速度が128Kbpsにとどまる。LANに対 応していないためにIP接続が出来ない等の欠点があっ た。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】LAN(ローカルネットワーク)に対応してIP接続により動画伝送を行い、 LANとADSL回線上でロボットカメラの遠隔操作を 可能とする。

[0004]

【発明が解決するための手段】IP接続の国際規格 ITU-T H. 323に基づく画像をLANとADSL等IP接続による場合では伝送速度がLANでは10Mbps、100Mbpsであり、ADSLでは600~1,000Kbpsの速度でデジタル信号を伝送可能である。そこでIP接続を前提として動画伝送を行うがこの時G.711他規格により音声信号としてPB音を送信して相手側にPB音を赤外線のカメラ制御信号に変換する。赤外線ボックスをロボットカメラに近接配置し、パン、ズーム、左右、上下にロボットカメラの遠隔操作を行う。

[0005]

【作用】上記のように設定し使用する事により、本発明 発信機9によりロボットカメラの操作が可能となる。そのH. 323LANデジタルコーデック遠隔動画伝送シ 50 の過程はカラーモニター10により綺麗な画面で確認で

ステムは I P接続環境下で例えば店舗内に設置しているロボットカメラを遠隔地にある本部から操作して左右上下、バン、ズームを行い監視することが出来る。具体的には、同一ビル内にLANが敷設されていれば事務所が1階にあり2階、3階、4階の開放廊下をロボットカメラで遠隔操作しながら監視することは容易に可能。同一ビルではなく遠隔地に有る場合でもADSL回線が敷設されて有ればADSLモデムを双方に設置することにより接続でき、同様に遠隔操作しながら監視することは容易に可能。

[0006] 【実施例】第1の実施例として同一ビル内で遠隔監視を 行う事例について説明する。第1図を参照すると各開放 廊下1の天井面2にロボットカメラ3を設置し、カメラ の動きを制御するために赤外線ボックス4をロボットカ メラ3の赤外線受光部5に対面させて配置する。赤外線 ボックス4からOP線でダイヤリングムーバ6に接続を 行い、H. 323デジタルコーデック7の音声出力に接 続される。ロボットカメラ3からの映像は5C2V等の 同軸線を用いH. 323デジタルコーデック7の映像入 力に接続される。H. 323デジタルコーデック7から 10BASE-TコネクタでLANケーブル8を経由し て管理室9に設置しているH.323デジタルコーデッ ク7に接続される。管理室側のH. 323デジタルコー デック7には操作用のDTMF発信機9とカラーモニタ ー10とパソコン11が接続されている。 パソコン11 からATコマンドでIP接続を指示する。H. 323デ ジタルコーデック7同士が接続した後はDTMF発信機 9によりロボットカメラの操作が可能となる。その過程 30 はカラーモニター10により綺麗な画面で確認できる。 第2の実施例として遠隔地間の遠隔監視を行う事例につ いて説明する。第2図を参照するとAビル11の天井面 12にロボットカメラ3を設置し、カメラの動きを制御 するために赤外線ボックス4をロボットカメラ3の赤外 線受光部5に対面させて配置する。赤外線ボックス4か らOP線でダイヤリングムーバ6に接続を行い、H. 3 23デジタルコーデック7の音声出力に接続される。ロ ボットカメラ3からの映像は5C2V等の同軸線を用い H. 323デジタルコーデック7の映像入力に接続され る。H. 323デジタルコーデック7からADSLモデ ム13を経由してビルB15迄配線されたメタリックワ イヤ14によりもう一方のADSLモデム13を経由し てBビル15に設置しているH. 323デジタルコーデ ック7に接続される。Bビル14側のH. 323デジタ ルコーデック7には操作用のDTMF発信機9とカラー モニター10とパソコン12が接続されている。パソコ ン12からATコマンドでIP接続を指示する。H. 3 2.3 デジタルコーデック7同士が接続した後はDTMF 発信機9によりロボットカメラの操作が可能となる。そ 3

きる.

[0007]

【発明の効果】以上説明したように、本発明のADSL対応遠隔動画伝送システムはISDN回線と比較した場合動画伝送速度で2.3倍から5倍以上の高速化が即可能である。画像処理LSI「VCPex」の速度向上によっては10M、100Mの動画伝送も可能となる。

[8000]

【図面の簡単な説明】

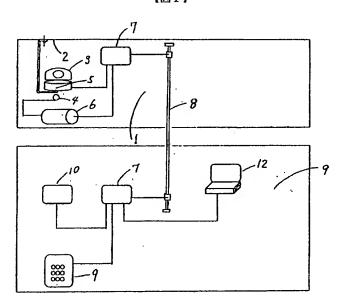
【図1】 LAN対応遠隔動画伝送システムの接続図 【図2】 ADS L対応遠隔動画伝送システムの接続図 【符号の説明】

- 1 開放廊下
- 2 天井面

3 ロボットカメラ

- 4 赤外線ボックス
- 5 赤外線受光部
- 6 ダイヤリングムーバ
- 7 H. 323デジタルコーデック
- 8 LANケーブル
- 9 DTMF発信機
- 10 カラーモニター
- 11 Aビル
- 10 12 パソコン
 - 13 ADSLETA
 - 14 メッタリックワイヤ (銅線)
 - 15 Bビル

【図1】



【図2】

